

13.09.2024 CUMA

13.09.2024 CUMA					
	Mevlana Salonu Normal Oturum - 16 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Oturum Başkanı Dr. Öğr. Üyesi Claudia Fernanda YAŞAR	Salon - 1 Özel Oturum - 1 Yazılım Tanımlı Araç Teknolojilerinde (SDV) Sistem Mühendisliği Oturum Başkanı Ebru ÇAĞLAYAN	Salon - 2 Normal Oturum - 17 Oturum Başkanı Doç.Dr. Mümtaz MUTLUER	Salon - 3 Özel Oturum - 2 Elektrikli Araçlar ve Akıllı Enerji Yönetim Sistemleri Oturum Başkanı Prof. Dr. Ahmet YAZICI	Selçuklu Salonu Özel Oturum - 3 Akıllı Kavşak Sistemleri ve Destekleyici Akıllı Ulaşım Sistemleri Oturum Başkanı Fuat YALÇINLI
08.30 - 08.45	ID - 115 Askeri Uygulamalara Yönelik Modellenen Bir Çeyrek Araç Dinamiğinin Kaskad Denetimi <i>Doğukan Zaif, Muhammed Arif Şen</i>	ÖZEL OTURUM TANITIMI	Eğitim Semineri Otonom Sürüş Sistemlerinde Kontrol Komutlarının Görmeye Dayalı Tahmini Dr. Salim AZAK	ÖZEL OTURUM TANITIMI	ÖZEL OTURUM TANITIMI
08.45 - 09.00	ID - 116 Integral Kayan Kipli Kesirli Dereceli Kontrol ile Memristif Elemanlardan Oluşan Kaotik Bir Sistemin Senkronizasyonu <i>Dorukhan Astekin, Fatih Adıgüzel</i>	ID - 2 Bir Kara Platformu Üzerinde Konumlandırılmış İki Eksenli Anten Sisteminin Kararlılaştırılması ve Hassas Takip Denetimi <i>Bülent Özkan, Orhan Gürbüz, Galip Serdar Tombul</i>		ID - 9 Büyük Dil Modelleri ile Elektrikli Araç Yazılım Test Senaryolarının Otomatik Üretimi ve Değerlendirmesi <i>Cem Bağlum, Uğur Yayan, Ahmet Yazıcı</i>	ID - 46 Bursa Şehri Şehreküstü ve Gökdere Bölgeleri İçin Derin Q Öğrenme Yöntemiyle Trafik Işık Kontrolü <i>Muharrem Berk AYDOĞAN, Muhammet Enes Uslu, İlhan Tunç, Mehmet Turan Söylemez</i>
09.00 - 09.15	ID - 27 Model Öngörülü Füze Otopilot Sisteminin Anıza Toleranslı Kontrolü <i>S. Çağlar Başlamışlı, Yusuf Öney</i>	ID - 1 Kayarak ve Yatarak Dönme Kısı Menzilli Havadan Karaya Füzelelerin Sabit ve Değişken Bant Genişliğine Sahip Otopilotların Kullanım Durumundaki Başarım Özelliklerinin Karşılaştırılması <i>Bülent Özkan</i>		ID - 15 Elektrikli Araç Rotalama Problemi için Uyarlanabilir Geniş Komşuluk Arama <i>Yasin Ünal, İnci Sarıççek, Sinem Bozkurt Keser, Ahmet Yazıcı</i>	ID - 88 Veri Bilimi Tabanlı Kapasite Geliştirme-Sürdürülebilir Akıllı Ulaşım Sistemi <i>Seyit Ali İLYAS, Tufan Erhan Türkoğlu, Yalçın Albayrak</i>
09.15 - 09.30	ID - 153 Biriştirilmiş Diferansiyel Fark Denklemler için Gecikmeye Bağlı Dayanıklı Kararlılık Kriteri <i>Erçi Özülkü, Hakan Yazıcı, M.N. Alpaslan Parlakçı</i>	ID - 8 Model Tabanlı Sistem Mühendisliği Uygulamalarında Proje Varyant Yönetimi: Otomotivde Aktif Güvenlik Sistemleri Üzerine Vaka Çalışması <i>Candemir Hasan Coşkun, Osman Akdağ</i>	ID - 20 Elektrikli Araç Rotalama Perspektifinden Enerji Etkin Yol Analizi <i>Ahmet Alperen Polat, Sinem Bozkurt Keser, İnci Sarıççek, Ahmet Yazıcı</i>	ID - 164 Uyarmalı Sinyalizasyon Sistemlerinin Hava Kirliliğine Etkisinin Analizi <i>Kübra Özcan Aktaş, Bayram Akdemir, Yeşim Bek Doğan, Fuat Yalçın, Ali Evren</i>	
09.30 - 09.45	ID - 154 Sensör Anzalarına Karşı Anıza Toleranslı Kontrol Tasarımı: Robot Manipülatör Uygulaması <i>Neslihan Karay, Levent Uçun, Janset Daşdemir</i>	ID - 21 Yazılım Tanımlı Araç Teknolojilerinde Bir Sistem Mühendisliği Uygulaması <i>Ebru Çağlayan, Mert Coşgun</i>	SIEMENS ATÖLYE Siemens Otomasyon Çözümleri Latif Esil	ID - 41 Elektrikli Araçlar için Gerçek Zamanlı Veri Toplama Cihazı ve HMI Panel Geliştirme: Musoshi LS EV Üzerinde Örnek Uygulama <i>Muhammed Özberk, A. Kerem Erdoğan, Hande Ateş, Ali Kafalı, Okan Ulu, M. Tarık Yılmaz, M. Öğüz Taş, Muhammed Atav</i>	ID - 135 İnsansız Hava Araçlarında Çarpışmadan Kaçınma Sistemleri için Görü Tabanlı Tek Sınıflı Sınıflandırma Yapan Denetimli Öğrenme Kullanımı <i>Aisha SIR Elkhateem, Şeref Naci Engin, Mohamedalfateh T. M. Saeed</i>
09.45 - 10.00	ID - 165 Bir Kutup Yerleştirme Problemi olarak Genlik Modülasyonu <i>Hüseyin Canbolat</i>	ID - 40 Kural Tabanlı NLP Yaklaşımı ile Gereksinimlerin Ayırıştırılması ve Otomatik Simülünk Modeli Oluşturma <i>Önder Horoz, B. Tuğcan Çelebi, Merve Bazman, Ayşenur Öztürk, İpek Terzioğlu</i>	ID - 42 Elektrikli Araçlarda Veriye Dayalı Doğru SoC Tahmini: Musoshi Pop-Up Mini EV Uygulaması <i>Zeynep Tuğba CEM, Dolay Demirel, Muhammed Öğüz Taş, Dilara Bayar, Ali Kafalı, Gülce Yüceer, Umutcan Ağgez</i>	ID - 158 V2X Teknolojisini Kullanarak Acil Durum Müdahale Araçlarının Sinyalizasyon Sistemlerinde Önceliklendirilmesi ve Simülasyon Modellemesi <i>Şerife Nur Çiftçi, Akif Durdu, Seyit Alperen Çeltek, Fuat Yalçın</i>	
10.00 - 10.15	ID - 172 Düşük Mertebe Kontrolörlerin Zaman Gecikmesi-Bağımsız Kararlılığı Sağlayan Kazanç Kümesi Üzerindeki Etkileri <i>Barış Samim Nesimioglu</i>	ID - 67 Araç İçeri-Eğlence ve Bağlanabilirlik Sistemlerinde Yapay Zeka <i>Fatih Bedirhan Dilber, Gizem Altun, Sait Kyak</i>	ID - 159 Endüstriyel Alanlarda Uzman Olmayanlar için Kodsuz Yapay Zeka Uygulama Geliştirme Platformu <i>Hande Ateş, Hakan Biçer, M. Tarık Yılmaz, Okan Ulu, M. Öğüz Taş, A. Kerem Erdoğan, Ali Kafalı</i>	ID - 160 Gerçek Trafik Koşullarında Adaptif Trafik Sinyal Kontrolü ve Uygulanması <i>Burak Seyit Kara, Sezai Ünver</i>	
10.15 - 10.45	Çay/Kahve Molası				
	Mevlana Salonu Normal Oturum - 18 Kontrol Uygulamaları Oturum Başkanı Doç. Dr. Levent UCUN	Salon - 1 Özel Oturum - 4 Yazılım Tanımlı Araç Teknolojilerinde (SDV) Sistem Mühendisliği Oturum Başkanı Ebru ÇAĞLAYAN	Salon - 2 Normal Oturum - 19 Oturum Başkanı Dr. Öğr. Üyesi Halil ÇİMEN	Salon - 3 Özel Oturum - 5 Elektrikli Araçlar ve Akıllı Enerji Yönetim Sistemleri Oturum Başkanı Prof.Dr. İnci SARIÇÇEK	Selçuklu Salonu Özel Oturum - 6 Akıllı Kavşak Sistemleri ve Destekleyici Akıllı Ulaşım Sistemleri Oturum Başkanı Doç. Dr. Seyfettin Sinan GÜLTEKİN
10.45 - 11.00	ID - 141 Doğrusal Olmayan Bozucu Gözleyici Tabanlı Artımlı Doğrusal Olmayan Dinamik Tersleme Kontrolcüsü ile Bir Dört Rotorlu İnsansız Hava Aracının Tutum Kontrolü <i>Mert Serhat Sarhan, Yunus As, Fatih Adıgüzel</i>	ID - 90 Yazılım Tanımlı Araçlarda Kör Nokta Tespit Sistemine Yönelik Tehlike Analizi ve Risk Değerlendirmesi ile Karşı Tedbirler <i>Okan Özçetin, Kemal Faruk Doğan, Talha Enes Ercan</i>	Eğitim Semineri Otonom Bir Kara Taşıtımda Model Temelli Öngörülü Kontrol Sistemlerinin Değerlendirilmesi Dr. Volkan Bekir YANGIN	ID - 7 Bir Quadrotor için Eyleyici Arızası Tespiti ve Ayırımı <i>Ahmet Ermeşyan</i>	ID - 29 Zamanla Değişen Haberleşme Gecikmesi Altında KASK Sistemi için LMI-Tabanlı Kontrolcü Sentezi <i>Hilal Bingöl, Klaus Werner Schmidt</i>
11.00 - 11.15	ID - 180 Otonom Sürüşte Genelme Yeteneğinin Artırılması: Veri Artırma Tekniklerinin Karşılaştırmalı Bir İncelemesi <i>Salim Azak, Fırat Bozkaya, Akif Durdu</i>	ID - 134 Yazılım Tanımlı Araçlarda ISO 26262 Uygulamaları ve Karşılaşılan Emniyet Sorunları <i>Engin Subaşı, Talha Enes Ercan, Ceydanur Oskay</i>		ID - 44 Elektrikli Araçlar için Derin Q Öğrenme Temelli Mobil Şarj Planlama Asistanı Uygulaması <i>Önder Alp Selçuk, Arman Tunga, İlhan Tunç, Mehmet Turan Söylemez</i>	ID - 38 Genetik Algoritma Kullanılarak Optimize Edilmiş Hibrit Skyhook - Groundhook ile Yarı Aktif Süspansiyon Kontrolü <i>Hasan Emre Turan</i>
11.15 - 11.30	ID - 150 Statik ve Dinamik Engeller için MPC Aracıyla İleri Seviye Yörünge Takibi <i>Önder Horoz, Nural Mammadov, Atalay Uçkun, Sabri Yılmaz</i>	ID - 6 İnsansız Hava Aracı ile Otonom Mayın Tarama: Pilot Çalışma <i>Fethi Candan, Muhammet Emre Sanci, Onur Al</i>		ID - 54 Bir Batarya Paketinin Şarj Durumu için Luenberger Gözleyicisi Tasarımı ve Araç Verisi ile Testi <i>Tolgahan Karayazı, Uğur Yıldırım</i>	ID - 81 Otonom Sürüş için Elektrik Motorlu Direksiyon Sisteminin Modellenmesi, Simülasyonu ve Kontrolü <i>Alperhan Bay, Onur Kolsuz, Emre Kaynar, Ömer Şirin, Musa Nurullah Yazar</i>
11.30 - 11.45	ID - 161 Dönen Bir Atalet Diskinin Etkisi Altındaki Tek Serbestlik Dereceli Bir Platformun Ön Yönlendirme Kontrolü <i>Alperen Arıcı, Mertcan Koçak, Erkin Gezgin</i>	ID - 146 Adaptif Hız Sabitleyicinin Çok Amaçlı Parçacık-Sürü Optimizasyonu <i>Öğuzhan Derebaş, Hakan Yılmaz, Çağatay Özgün, Yıldız Sağlanmak, Ali Can Kaya</i>	ID - 87 Sabit Akım Sabit Voltaj Döngüsü Üzerinden LSTM ile Batarya Sağlık Durumu Tahmini <i>Mehmet Ali Arslantaş, Fikret Çalışkan</i>	ID - 94 Standart Sürüş Çevirimleri için Kooperatif Adaptif Seyir Kontrol Sisteminin Araç Yakıt Tüketimine Olan Etkisinin İncelenmesi <i>Senanur Sarhan, Bekir Aydoğan, Mümin Tolga Emirler</i>	
11.45 - 12.00	ID - 170 Hacim Kontrolü Mekanik Ventilasyon için Uyarlamalı Kontrol Sistemi Tasarımı <i>Emre Dincel, Barış Samim Nesimioglu</i>	ID - 162 Demiryolu Sinyalizasyonu için SIL4 Seviyesinde Yedekli LED Sürücü Kontrolcü Tasarımı <i>Nurettin Tark Mut, Hürcan Samet Çakır, Alihan Öztürk, Tufan Yılmaz, Şeref Naci Engin</i>	FESTO ATÖLYE Festo AX, AI ve Kestirimci Bakım Samed Çetin	ID - 121 Elektrikli Araçların Güç Aktarma Organları için Optimum Fonksiyonel Güvenlik Mimarisi Tasarımı ve Güvenlik Mekanizmalarının Tanımı <i>Ceydanur Oskay, Engin Subaşı</i>	ID - 112 Otonom Taşıtlar için Parçacık Sürü Optimizasyonuna Dayalı Doğrusal Karesel Integral Yol Takip Kontrol Sistemi Tasarımı ve Benzetimi <i>Bilal Sevim, Mümin Tolga Emirler</i>
12.00 - 12.15	ID - 108 Harmonik Kontrol Düzleri ile Kaotik Sistem Senkronizasyonu <i>Murat Doğruel</i>	ID - 17 Gezgin Robotların Biyolojik Tabanlı Seyrüsefer Kontrolü <i>Sertan Utun, Ahmet Onat, Neslihan Serap Şengör</i>	ID - 131 ISO 34505'e Dayalı Etkin Senaryo Tabanlı Test Yaklaşımı ile Otomatik Sürüş Sistemlerinde İzlenebilirlik Konseptinin Oluşturulması <i>Harun Kutucu, Namik Zengin, Buse Yakin Gökdemir, Ufuk Bolat, Öğuzhan Derebaş</i>	ID - 107 Araçtan Her Şeye (V2X) Teknolojisi ile Akıllı Kavşak Modülü Tasarlanması <i>Ulaş Utunöz, A. İhsan Gül, Y. Emre Ün, Can Özmen, Aykut Dumlupınar, E. Ecem Aksu, Buse Karakoç, Y. Celal Polat, S. Sinan Gültekin</i>	
12.15 - 13.45	Öğle Yemeği				
13.45 - 14.45	Davetli Konuşmacı - Prof. Dr. Serdar YÜKSEL Salon - 2				

	Mevlana Salonu Normal Oturum - 20 Robotik Sistemler Oturum Başkanı Prof.Dr. Hüseyin CANBOLAT	Salon - 1 Normal Oturum - 21 Sistem Modelleme, Optimizasyon ve Kontrol Oturum Başkanı Prof.Dr. Şeref Naci ENGİN	Salon - 2 Normal Oturum - 22 Oturum Başkanı Dr. Öğr.Üyesi Dilek UZER	Salon - 3 Normal Oturum - 23 Enerji Sistemleri Oturum Başkanı Doç. Dr. Umur TILKI	Selçuklu Salonu Normal Oturum - 24 Robotik Sistemler Oturum Başkanı Prof. Dr. Erkan ZERGEROĞLU
14.45 - 15.00	ID - 79 Havadan Paket Teslimatı için Otonom Parazütlü İHA Sistemi Sinan Alnpak , Erdiç Altuğ	ID - 104 Bataryalarda İyonik Taşınım: Titreşim ve Sıcaklık Kaynaklı Etkilerin Teorik Modellemesi ve Analizi Sena Kaçak, Ali Fuat Ergenç	Eğitim Semineri İleri Seviye Sensör Birleştirme Teknikleri ile Otonom Araçlarda Konumlandırmanın Geliştirilmesi Dr. Abdullah YUSEFİ	ID - 118 Batarya Enerji Depolama Sistemleri için Kontrol Algoritması Önerisi Emine İşin , Nurettin Çetinkaya	ID - 13 Halka Filtresi ile Sisli Hava Koşullarında LİDAR Verilerinin Temizlenmesi ve Otonom Araçlar için Uygulamaları İbrahim Toy , Abdullah Yusefi, Akif Durdu
15.00 - 15.15	ID - 83 Çoklu IMU Senkronizasyonu ile Mobil Robotlarda İç Mekan Pozisyon Tespiti H. Deniz Öztürk, Erman Selim, Hazin İnci , Enver Tatlıoğlu	ID - 173 Zayıf Denetimli Nesne Tanımda Nesne Boyutu Etkisi Ahmet Haydar Ömek , Ahmet Emin Yetkin		ID - 123 Rotor Hız Kontrolü İçeren Yük Frekans Kontrol Sistemlerinde Zaman Gecikmesine Bağlı Kararlılık Analizi Kübra Nur Gül , Şahin Sönmez, Safvet Ayasun	ID - 36 İnsansız Hava Aracı Sürücüleri için Yetkilendirme Mekanizması Mutullah Eger , Asım Egemen Yılmaz
15.15 - 15.30	ID - 84 Mobil Robotlarda Otonom Yol Takip Sistemi için Yenilikçi PID Tabanlı Kontrolçü Geliştirme Yaklaşımı Ahmet Mustafa Kangal	ID - 113 İkinci Dereceden Referans Modele Dayalı Kayma Kipli Kontrol Tasarımı İbrahim Halil Teke , Nusret Tan	DELTA ELEKTRONICS TÜRKİYE ATÖLYE Endüstriyel Otomasyonda Yenilikçi AC Sürücü Teknolojileri Berkan Batan	ID - 127 İki Tekerlekli Tırmanma Robotu için Dinamik Çıkış Geri Beslemeli Hız Kontrolör Tasarımı Buse Tacal Uzun , Claudia Fernanda Yaşar, Levent Uzun	ID - 22 Kabloyla Çalışan Paralel Robotlar İçin Güzergah Oluşturma Yöntemleri S. Çağlar Başlamışlı , Abdul Moiz Awan, Alican Kahraman
15.30 - 15.45	ID - 85 Taşınabilir Koordinat Ölçüm Cihazı Mustafa Erdem Demir, Bünyamin Demir, Muhammed Furkan Doğan , Haluk Özakayol	ID - 117 Lineer Olmayan Döner Kanatlı Bir Hava Aracının Trim Noktalarının Bulunması ve Lineerizasyonun Yapılması Muhammed Berat Dikmen , Mehmet Şahin, Esra Cengiz, Can Yalçın, Malik Mert Olgun, Emre Arıaç		ID - 174 Derin Öğrenme Temelli Tahmin Modelleri Kullanılan Rüzgâr Türbinleri için Proaktif Kanat Açık Kontrol Sistemi Yücel Aydın , Necati Aksoy, İstemihan Genç	ID - 35 Dinamik Bayes Ağ Yapısı ve ROS Uygulaması ile Otonom Bir Araçtaki Tekerlek Basınç Anıza Tespitinin Gerçekleşmesi Murat Gözüm , Tolga Bodrumlu, Batikan Kavak
15.45 - 16.00	ID - 56 İnsansız Hava Araçlarının Uyarılamalı Yapay Sinir Ağları Tabanlı İritifa Denetimi Enver Tatlıoğlu , Bayram Melih Yılmaz, Barış Fidan	ID - 124 Dört Rotorlu İnsansız Hava Araçları İçin Veriye Dayalı Kontrol Yöntemiyle MPC Tasarımı Leyla Gören-Sümer , Atakan Yıldız		ID - 179 Bir Feribotun Nomoto ve 3-DOF MMG modelleri temelinde manevra performansının karşılaştırılması Elis Atasayan , Evgeni Milanov, Ahmet Dursun Alkan	ID - 37 Akıllı İnsansız Helikopter Sürücüleri için Otopilot Sistemi Geliştirilmesi Mutullah Eger , Asım Egemen Yılmaz, Umur Türe, İlgez Doğa Okcu
16.00 - 16.15	Çay/Kahve Molası				
	Mevlana Salonu Normal Oturum - 25 Robotik Sistemler Oturum Başkanı Prof. Dr. Enver TATLİOĞLU	Salon - 1 Normal Oturum - 26 Sistem Modelleme, Optimizasyon ve Kontrol Oturum Başkanı Doç. Dr. Ali Fuat ERGENÇ	Salon - 2 Normal Oturum - 27 Oturum Başkanı Öğr. Gör. Dr. Yalçın EZGİNCİ	Salon - 3 Normal Oturum - 28 Kontrol Uygulamaları Oturum Başkanı Prof.Dr. Murat DOĞRUDEL	Salon - 2 Normal Oturum - 29 Kontrol Sistem Dinamiği ve Analizi Oturum Başkanı Prof.Dr. Leyla GÖREN SÜMER
16.15 - 16.30	ID - 111 Akıllı Robot Yürütücü için Gerçek Zamanlı Düşme Başlangıcı Algılama ve Önleme Mehmet Korkunç , Nurdan Bilgin, Ömer Faruk Yılmaz	ID - 129 Haberleşme Ağlarında Cihaz Yerleşiminin Varış Apsisi Tabanlı Optimizasyonu Melikan Ölgün, Levent Uzun	MITSUBISHI ELECTRIC Geleceğin Robot Teknolojileri Necmi Ömerdedeoglu	ID - 102 Quadrotor Sistemlerinin Model Referans Adaptif PD Kontrol Yöntemiyle Kontrolü Abdulkadir Katırcı, Claudia Fernanda Yaşar	ID - 101 Sabit Kanatlı İnsansız Hava Aracında Tasarım Konfigürasyon Seçimleri ve Performans Analizi SümeYYe Yasemin Cücük , Akif Durdu
16.30 - 16.45	ID - 59 Boru İçi Denetleme Robotu İçin Bir XYZ Haritalama Algoritması Tasarımı ve Uygulanması Muhammed Ali Elaydn , Fatih Sonkaya	ID - 130 Esnek Sistemlerin Artık Titreşim Kontrolü İçin Girdi Şekillendirici Tasarımı ve Genetik Algoritma ile Optimizasyonu Ferhat Kaya , Çağlar Conker		ID - 61 Simülasyon Ortamında Parrot AR.Drone 2.0 için RRT* Varyasyonları ile Oluşturulan Yolun Takibi Burak Ergöçmen , Okan Çidem, Umur Tilki	ID - 157 Derin Öğrenme Destekli Durum Uzay Denklemi ile Sistem Tanımlama ve Durum Tahminleme Ahmet Eren Sertbaş , Ata Köklü, Tufan Kumbasar
16.45 - 17.00	ID - 47 Mobil Robotlar için Rota Planlama: Mukayeseli bir İnceleme Müsel Dağdeviren , Şeref Naci Engin	ID - 144 Sabit Mıknatıslı Senkron Motorun Hız Kontrolü İçin Kontrolçü Kazanç Ayarlamalı Geri Adımlamalı Kayan Kipli Kontrolçü Tasarımı Ammar Urgan , Fatih Adıgüzel		ID - 109 Doğrusal Olmayan Dinamik Terslemeye Dayalı Otonom Uçuş Manevra Denetleyicisi Ahmet Burak Akyüz , Berke Gür, Ömer Tunahan Liman	ID - 168 Çoklu Robot Sistemlerinde Q-Öğrenme Tabanlı Hedef Bulma Problemi Uygulaması Onur Karadağ , Neslihan Avcu
17.00 - 17.15	ID - 75 6 Eksen Kuvvet Tork Algılayıcısı Tasarımı, Kalibrasyonu ve Deneysel Doğrulaması Eyyüp İşiker , Nurdan Bilgin, Hülya Yalçın, Faruk İşiker, Bülent Acar	ID - 148 Geliştirilmiş Viraj Dinamikleri İçin Parçacık Sürüşü Optimizasyonu (PSO): Gelişmiş Araç Stabilitesi ve Performansı İçin Aktif Viraj Dengesi Kontrol Sistemlerinin Ayarlanması Aydanur Akçal , Yarkin Hocaoglu, Arda Tunçel, Emre Turan		ID - 60 NASA Jenerik Hava Aracı Modeli İçin Quick-RRT* ile Yol Oluşturma ve LOS Yol Takibi Burak Ergöçmen , Umur Tilki	ID - 175 Deprem Sonrası Durum Tespiti Yapabilecek Gözlemci Bir Nano İHA Tasarımı Elif Yücel, Beyza İrem Kurt , Sibel Zorlu Partal
17.15 - 17.30	ID - 167 Pekiştirilmiş Öğrenme ile Çoklu Robot Sistemlerinde Hedef Bulma Problemi Uygulaması Muhammed Ali Çalmaz , Neslihan Avcu	ID - 48 Genişletilmiş Kalman Filtresi ve Tekil Değer Ayırımı Tabanlı Kalman Filtrelerinin Kullanımları ve Analizi Sevinç Günsel , Şeref Naci Engin, Mustafa Doğan	ID - 152 Deprem Sonrası Fay Kırığı Tespitinde YOLOv10 ve Beton Çatlağı Görüntülerinin Etkin Kullanımı: Kahramanmaraş Vaka Çalışması Samet Ayçiçek , Kamil Karaçuha, Ömer Melih Gül	ID - 53 Dokusal Geribildirimli Açık Kaynak Deney Kiti Tasarımı Alper Başaran , Dilek Bilgin Tükel	
17.30 - 17.45	Çay/Kahve Molası				
17.45 - 18.45	Kapanış Konuşmaları - Hatıra Fotoğraf Çekimleri Salon - 2				
19.30 - 22.00	Gala Yemeği				